(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平4-342678

(43)公開日 平成4年(1992)11月30日

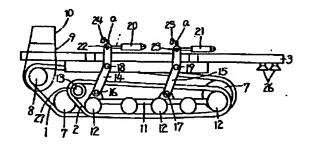
技術表示箇所	FI	庁内整理番号	 }	識別記号		(51) Int.Cl. ⁵
		8309-3D			55/065	B62D
		7628-2B	Z		41/12	A01D
		8911-2B	F		67/00	
		8309-3D			55/084	B62D
		8911-2B	Н	302	69/00	/ A01D
審査請求 未請求 請求項の数1(全 5 頁)	1	moter ev		ming regarder i gering	* * *	
	(71)出願人		89	特顯平3-1128	手	(21) 出願番号
井関農機株式会社				W-b o & (1001)		(00) IIIEE 17
愛媛県松山市馬木町700番地	Arrol Haustrale	317日	15月	平成3年(1991)		(22)出顧日
里路 久幸	(72)発明者					
愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機 株式会社技術部内						

(54) 【発明の名称】 コンパインの走行装置

(57)【要約】

【目的】コンパインの左右一対の走行クローラ面に、更に中走行クローラを増設付加することによって、漫田等 軟弱な土壌面における走行性能を向上させようとするも のである。

【構成】左右のクローラ支持枠のステー間に、左右一対の走行クローラより若干前後長が短かく、かつ可能範囲で幅広とした中走行クローラを、前側及び後側の左右リンクアームにより四点平行リンクで支持して、下降移動により作用位置の土壌面に外側の左右一対の走行クローラと同一レベルとなるよう接地させ、上昇移動により非作用位置へ収納させるよう構成し、中走行クローラの周速を左右一対の走行クローラの周速と同調させるように駆動し、上昇移動により自動的に駆動を停止し、下降移動により自動的に駆動を開始するよう伝動構成する。



【請求項1】 左右一対の走行クローラ1,1間に上下 移動可能の中走行クローラ2を設けてなるコンパインの 走行装置。

【発明の詳細な説明】

【特許請求の範囲】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、コンパインの走行装 **置に関し、詳しくは、左右一対の走行クローラ間に、湿** 田等における走行性館向上のための中走行クローラを増 設負荷する如き走行装置等に利用できる。

[0002]

【従来の技術、及び発明が解決しようとする課題】従来 から、通常乾田と言われている水田においても収穫時に はその土壌面が軟弱化しやすく、特に気候条件等により 雨が多いときなどは大半の水田が湿田化する傾向にあ る。このような水田をコンパインにより収穫作業を行う のであるが、この収穫作業による刈取走行時に、左右一 対の走行クローラが刈取幅と車体幅の関係で制約を受け ることから、接地面積が規制され一定のレベルで接地圧 が抑えられるため、軟弱化した土壌面に走行クローラが 20 潜って直進走行ができ難くなり、刈取性能に支障をきた すような状態となることや、また回向のための旋回を繰 り返す間場端の枕刈地等においては、この旋回により同 じ土壌面を何回となく捏ねまわすことにより、最悪の場 合では走行不能の状態にまで陥りかねないということが 懸念される。

【0003】そこでこの発明は、左右一対の走行クロー ラ間に、更に中走行クローラを増設付加することによっ て、湿田等軟弱な土壌面におけるコンパインの走行性能 を向上させようとするものである。

[0004]

【課題を解決するための手段】この発明は、左右一対の 走行クローラ1, 1間に上下移動可能の中走行クローラ 2を設けてなるコンパインの走行装置の構成とする。 [0005]

【作用、及び発明の効果】上記構成により、土壌面が軟 弱化した闡揚において、左右一対の走行クローラ1,1 がこの軟弱化した土壌面に潜って直進走行ができ難くな り、刈取性能に支障をきたすような状態となったときに は、非作用位置に上昇移動させて収納している中走行ク 40 走行クローラ1, 1の走行を補助させるようにするもの

【0006】このように、該左右一対の走行クローラ 1, 1間に、上昇移動により非作用位置に収納すると共 に、作用位置への下降移動により該左右一対の走行クロ ーラ1、1を補助して土壌面を走行させる該中走行クロ ーラ2を増設付加することにより、酸左右一対の走行ク ローラ1, 1が、軟弱化した土壌面に潜って直進走行が

ることや、また枕地回向時の旋回の繰り返しにより土壌 面を捏ねまわして最悪の場合では走行不能の状態にまで 陥りかねないというようなことがなく、酸中走行クロー ラ2の補助により該左右一対の走行クローラ1,1が土 壌面に潜ることを防止して、安定した刈取走行や旋回走 行を行いうるものである。

2

[0007]

【実施例】なお図例において、この発明を穀類の収穫作 業を行うコンパインに適用した場合について例示する。 10 コンパインの機台3の下部側に土壌面を走行する左右一 対の走行クローラ1, 1を有する走行装置Aを配置し、 この機合3上に、フィードチエン4に挟持して供給され る榖稈を脱穀しこの脱穀穀粒を選別回収する脱穀装置B を載置し、この脱穀装置Bの前方に立毛穀稈を分草し引 起こして刈取ると共に、この刈取り穀稈を後方側へ搬送 しながら横倒れ姿勢にに変更して該フィードチエン4に 受波す刈取装置Cを土壌面に対して上下昇降自在に装架 すると共に、該脱穀装置Bの一側にコンパインの各装置 を操作制御する操作装置Dとこの操作のための操作席5 とを各々配設してコンパインの車体Eを構成する。

【0008】また、該走行装置Aは前記機台3から八の 字状に下方へ延出したステーによって支持された左右の クローラ支持枠6,6と、この左右のクローラ支持枠 6,6に沿って配置された左右の転輪群7,7、及び該 機合3の前端部近傍に位置する左右の走行スプロケット 8,8との間に亘って駆動走行可能に巻掛けたゴム材を 主体とする前配左右一対の走行クローラ1、1と、該左 右の走行スプロケット8,8を駆動する運動機構を内装 した連動ケース9と、この連動ケース9を油圧により駅 30 動するHST装置10とを適宜配設して構成する。

【0009】また、該左右のクローラ支持枠6.6のス テー間に、該左右一対の走行クローラ1、1より若干前 後長が短かく、かつ可能範囲で幅広とした中走行クロー ラ2を、上下移動可能に配設する。この中走行クローラ 2は、ゴム材を主体としており、中クローラ支持枠11 に沿って配置された中の転輪群12と、該中走行クロー ラ2の前端部に位置する中走行スプロケット13との間 に亘って、駆動走行可能に巻掛けて設けられている。ま た談中クローラ支持枠11の前後適所位置に設けた連結 部と、帯状で上下方向に配置した前側の左右リンクアー ム14、14及び後側の左右リンクアーム15、15の 下端部とを連結軸16,17で各々連結し、またその上 端部と該機台3の適所に設けた前後の各支点とを枢支軸 18, 19で各々枢支することにより、四点平行リンク しを構成すべく適宜配設する。また該前後及び後側の左 リンクアーム14, 15を該枢支軸18, 19から更に 上方へ任意長延出し、この延出端部と、該前側及び後側 のリンクアーム14、15を上下移動可能に回動させ る、前及び後の油圧等による伸縮シリンダ20,21の でき難くなり、刈取性能に支障をきたすような状態とな 50 ピストン先端部とを各々連結ピン22,23で連結して

---518---

3

構成する。

【0010】また、該各伸縮シリンダ20, 21のピス トン先端部に各々突起a,aを設け、この各ピストンの 伸長により前方へ移動した該各突起a, aの移動終端部 近傍、つまり前記中走行クローラ2が外側の左右一対の 走行クローラ1、1と同一レベルとなって土壌面を走行 する作用位置において、各々接点を「入」とする前及び 後のスイッチ24,25を前記機台3に取付けて構成す る。また鼓機台3の後端部に土壌面に向けてこの機台3 の沈下量を検出する。例えば非接触形態の超音波等によ 10 る沈下量センサ26を設け、この沈下量センサ26の検 出値を制御装置33に送り、この制御装置33により検 出値が予め定められた基準値よりも大きくなれば、各電 磁パルプ34,35により前配各伸縮シリンダ20,2 1を伸長させる側に切替えて、自動的に前配中走行クロ ーラ2を作用位置に下降移動させ、逆に該検出値が該基 準値よりも小さくなれば、該電磁パルプ34, 35によ り該各伸縮シリンダ20,21を短縮させる側に切替え て、自動的に該中走行クローラ2を非作用位置に上昇移 動して収納させるよう、電気系統及び油圧系統を各々通 20 定した刈取走行を行うことができる。 電及び駆動可能に配線及び接続して構成する。

【0011】また、図6に示す如く該中走行クローラ2 を駆動する中走行スプロケット13に、例えば油圧によ り駆動する油圧モータ27を連動連結して設け、このモ ータ27と、これを駆動させる油圧ポンプ28及びこの 油圧ポンプ28からの油圧を「入・切」して切替える電 磁パルプ29とを各々油圧駆動可能に配管接続し、前記 前及び後のスイッチ24、25の「入・切」作用によっ て該電磁パルプ29を切替えさせるべく通電可能に配線 接続して構成する。また前記HST装置10を作動させ 30 る走行レバー30を前記操作装置Dに前後摺動自在に配 設し、この走行レバー30の下部構造所と前記油圧ポン プ28の流量を制御する変速レパー31とを、該走行レ パー30の摺動による前記左右一対の走行クローラ1, 1の周速に前記中走行クローラ2の周速を同調させるべ く、操作ワイヤ32により同闘可能に連結して構成す る。なお該中走行クローラ2は該HST装置10から分 流した油圧力によって駆動するようにしても差し支えな いものである。

【0012】以上のように構成されたコンパインにおい 40 て、走行装置A、脱穀装置B、刈取装置C等の作用によ り収穫作業を行う。この収穫作業では走行レバー30の 摺動操作により適宜な車速で刈取走行を行うのである が、この刈取走行時に軟弱な土壌面に遭遇した場合は、 左右一対の走行クローラ1、1がこの軟弱化した土壌面 に沿って直進走行ができ難くなり、このままでは刈取性 能ひいてはコンパインとしての作業性能に支障をきたす ような状態となれば、つまり沈下量センサ26の検出値 が予め設定されている基準値よりも大きくなったとき は、制御装置33によって各電磁パルプ34,35を作 50 は前配左右のクローラ支持枠6,6のステー6',6'

用させて、前及び後の伸縮シリンダ20,21が伸長す る側に作動させる。

【0013】この該各伸縮シリンダ20,21の伸長に より、四点平行リンクLを構成している前側及び後側の 左右リンクアーム14, 14, 15, 15が各々权支軸 18, 19を支点として回動し、この各リンクアーム1 4, 14, 15, 15に各々連結軸16, 17で連結さ れる中クローラ支持枠11に支持された中走行クローラ 2を、前配左右一対の走行クローラ1, 1と同一レベル となるよう土壌面に接地させる作用位置に下降移動させ る。

【0014】この下降回動により各伸縮シリンダ20、 21のピストン20′21′先帽部に設けた各央起a, aによって相対するスイッチ24、25を押圧し、この スイッチ24,25の接点を「入」とすることにより酸 中走行クローラ2を油圧モータ27により駆動させ、該 中走行クローラ2を該左右一対の走行クローラ1, 1に 同調した周速で増設付加することにより、該左右一対の 走行クローラ1,1が土壌面に潜ることを防止して、安

【0015】また、枕地回向時の旋回の繰り返し時にお いても、該中走行クローラ2を旋回駆動側の左右どちら かの走行クローラ1と協同して旋回を行うことにより、 土壌面を捏ねまわすこともなく安定した旋回走行を行う ことができる。また、自動制御により直進走行を行うよ うなきにも、該中走行クローラ2を方向修正時の駆動側 の左右どちらかの走行クローラ1と協同して方向修正を 行わせることにより、修正能力を向上させることができ 🧃 る。

【0016】また、図5に示す如く同じ軟弱な土壌面で も場所によって特別に潜って沈没するようなときには、 前進時では前側の前記伸縮シリンダ20を、後進時では 後側の前記伸縮シリンダ21を各々短縮させる側に作用 させることにより、該中走行クローラ2を前進時には前 側を、後進時には後側を各々持ち上げることにより、前 記左右一対の走行クローラ1,1の脱出能力を飛躍的に 向上させることができる。 なお該中走行クローラ2の駆 動は、前記スイッチ24,25の何れか一方の接点が 「切」となっても駆動離綻が可能である。

【0017】また、通常の土壌面、つまり前配制御装置 33に設定されている基準値に対して前記沈下量センサ 26の検出値が小さいときには、該制御装置33により 該中走行クローラ2を非作用位置に上昇移動して収納さ せうるので、駆動力の損失を防止できると共に、旋回時 においては旋回抵抗を少なくすることができる。また、 特に刈幅が比較的狭幅のコンパインにおいては、刈取り 可能な刈幅に対して前記車体E幅の方がどうしても広く なりがちで、前記左右一対の走行クローラ1、1が外側 に対しては未刈取穀稈の踏み代が増大し、内側に対して 制限をうけるので、クローラ幅を広げることができず、特に該中走行クローラ2の効果が顕著である。しかし、 刈幅が比較的広幅のコンジインにおいても、一本のクローラ幅は生産性や組立性の面からも限度があり制限をうけるので、該中走行クローラ2はまた違った面からみても必要なものである。また該左右のクローラ支持枠6,6に囲まれた空間部に該中走行クローラ2を駆動させることによって、該左右のクローラ支持枠6,6間に詰まろうとする軟弱な泥土を掻き出す作用効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の全体側面を示した説明図である。

【図2】 走行装置の詳細側面を示した説明図である。

【図3】走行装置の詳細正面を示した説明図である。

【図4】図2の作用移動位置を線図で示した説明図である。

6

【図5】図2の作用移動位置を線図で示した説明図である。

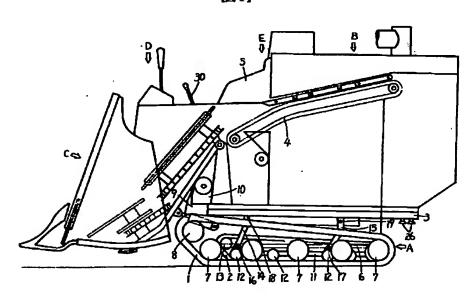
【図 6】 走行装置の電気配線と油圧配管並びに作用系統を示したプロック説明図である。

【図7】走行装置の電気配線と油圧配管を示したプロック説明図である。

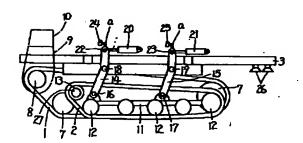
10 【符号の説明】

- 1 左右一対の走行クローラ
- 2 中走行クローラ

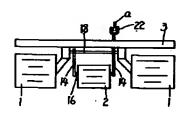
図1]



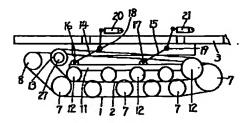
【図2】



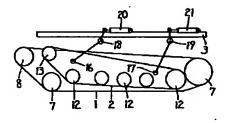
【図3】

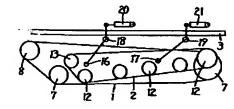


[図4]

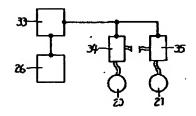








【図7】



【図6】

